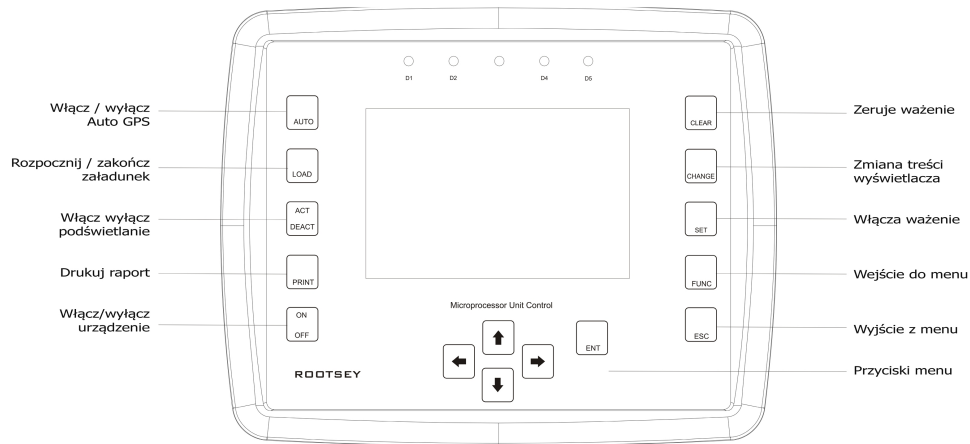
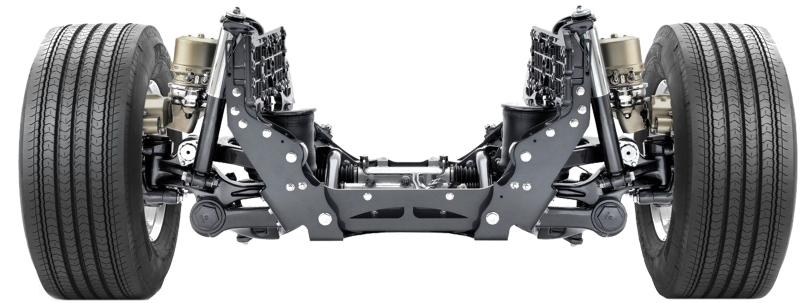
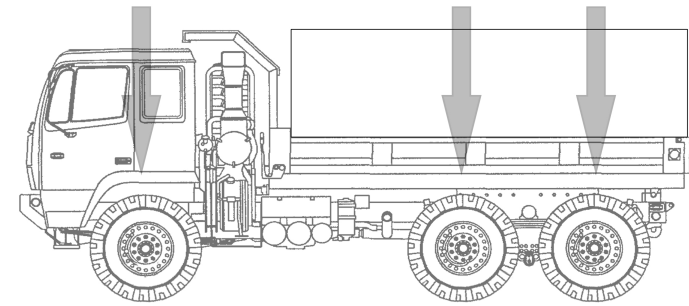
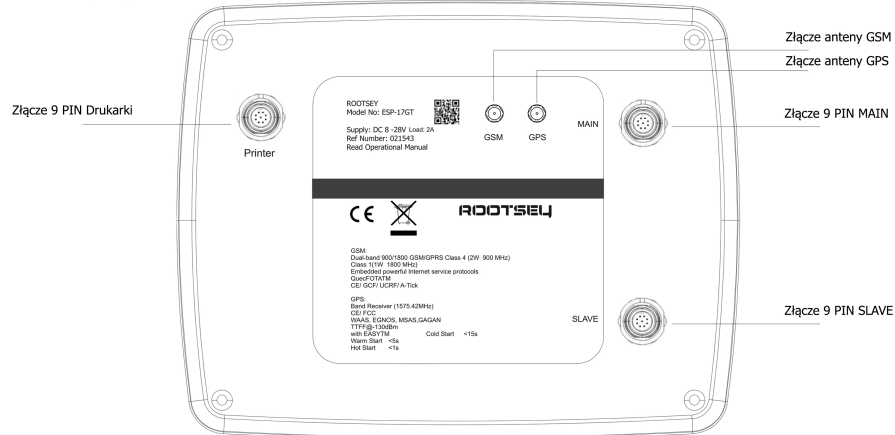


Panel przedni



Panel tylny



Mobilny system kontroli ładunku
w pojazdach i maszynach **ESP-17xx**

liczniki-motogodzin.pl



Mobilny system kontroli ładunku serii ESP-17

Zdarzenia

Każde zdarzenie jest zapisywane z datą, godziną, lokalizacją oraz wszystkimi aktualnymi pomiarami.

Zdarzenia które zapisuje system:

- odpalenie / zgaszenie silnika
- czas postoju z odpalonym silnikiem powyżej 3 minut
- rozpoczęcie/ zakończenie załadunku
- przekroczenie dopuszczalnej prędkości
- przekroczenie dopuszczalnej ładowności
- przekroczenie czasu pracy kierowcy
- zbyt ostre hamowanie

Serce systemu

System w zależności od potrzeb użytkownika może być wyposażony i służyć wyłącznie jako urządzenie wagowe lub pełnić rolę pełnego systemu kontroli. Sercem systemu jest wielozadaniowy procesor zbierający i przetwarzający dane.

Zadania

- odpowiednio planować i wykorzystywać ładowność pojazdów
- sprostac rozporządzeniom i dyrektywom Parlamentu Europejskiego
- spełniać standardy ISO
- w pełni zapobiegać karom nakładanym przez GITD
- kontrolować i zmniejszać koszty paliwowe
- otrzymywać informacje o sposobie jazdy kierowców
- otrzymywać bieżące informacje o bezpieczeństwie kierowców i całej floty
- natychmiastowo reagować w sytuacjach trudnych

Rejestracja

Urządzenie niezależnie od zdarzeń może rejestrować parametry pojazdu w określonych interwałach czasowych od 60 do 600 sekund. Wszelkie zarejestrowane zdarzenia wraz z historią tras są zapisywane i przechowywane w wewnętrznej pamięci przez okres 10 lat. Niezależnie od tachografu zbiera informacje czasu przejazdu oraz czasu załadunku.

Zdalny dostęp do informacji

Współpracuje z systemem RFID co umożliwia identyfikację kierowcy i zarządzanie prawami obsługi. Urządzenie może pracować w trybie OFFLINE lub ONLINE z włączonym lub wyłączonym systemem śledzenia GPS.

Współpracuje z drukarką termiczną, która na rządanie lub po zakończonym załadunku drukuje paragon potwierdzający.

W trybie ONLINE wszystkie parametry w tym wagowe są na bieżąco wysyłane na serwer. Wybrane zdarzenia mogą być wysyłane poprzez SMS z mapą lokalizacji na wskazany numer komórki.

Elementy systemu montowane modułowo:

- kontroli dynamiki jazdy
- kontroli zużycia i poziomu paliwa
- sabotażowe
- kradzieżowe
- drukowania raportów
- sensometri do przetwarzania informacji z przetworników

Kontrola paliwa

System kontroli paliwa rejestruje niezależnie zużycie paliwa na podstawie jednego z elementów:

- czujnika piezo zamieszczonego na pompie rzędowej
- przepływomierza różnicowego
- magistrali wtrysków systemu Common Rail

Dokonyuje pomiaru poziomu paliwa w zbiornikach o regularnych oraz nieregularnych kształtach na podstawie jednego z elementów:

- czujnika pływakowego
- sondy paliwowej

Rodzaje czujników w zawieszeniach

Urządzenie współpracuje z czujnikami tensonometrycznymi oraz przetwornikami ciśnienia, co umożliwia implementację w maszynach i pojazdach, dokonując pomiaru masy towaru:

- załadowanego w pojazdach z zawieszeniem pneumatycznym, na podstawie ciśnienia wytworzonego na poszczególnych osiach
- załadowanego w pojazdach z zamontowanymi czujnikami tensonometrycznymi
- ładowanego w maszynach z układem hydraulicznym, na podstawie ciśnienia wytworzonego na teleskopie

System kontroli dynamiki jazdy

Rejestruje trzy rodzaje hamowań i podaje wartość ich siły:

- umiarkowane
- mocne
- wypadkowe

Rejestruje przyspieszenia i podaje ich wartość.

Alarmy

Alarmy kradzieżowe informują o:

- wtargnięciu do pojazdu
- otwarciu lub wykryciu ruchu w luce towarowej
- innych niebezpieczeństwach wywołanych naciśnięciem przycisku EMERGENCY przez kierowcę

Alarmy sabotażowe sygnalizują o próbach nieautoryzowanych ingerencji w system ESP.

Podstawowe funkcje:
 Masa całkowita - tara
 Ładunek - masa netto
 Ważenie - funkcja zero
 Załadunki - rejestracja
 Masa przód - masa tył

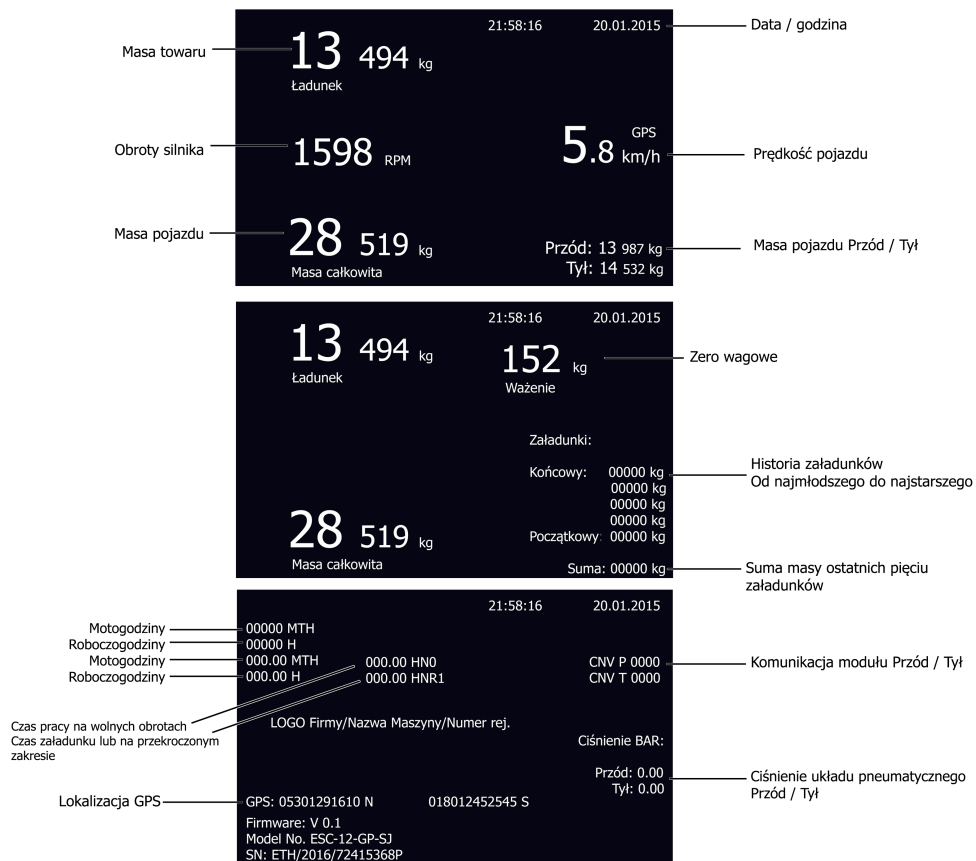
Dodatkowe funkcje i pomiary:

- | | |
|----------------|--|
| 17 xx | - obroty silnika
- współpraca z drukarką |
| 17 xx G | - prędkość jazdy - GPS
- dźwiękowa sygnalizacja zwiększania prędkości
- lokalizacja GPS |
| 17 xx T | - motogodziny - na podstawie obrotów silnika
- roboczogodziny
- czas pracy na wolnych obrotach
- czas załadunku |
| 17 xx H | - rejestracja zbyt szybkiej jazdy
- historia zapisywana w pamięci urządzenia 1GB |
| 17 xx S | - modem GSM - podgląd ONLINE, lokalizacja, historia |



Autoryzowany
dystrybutor i serwis
Gwarancyjny

Opis wyświetlacza



Parametry techniczne

Ogólne:

Numer produktu	12898579
Płyta główna	
Liczba wejść	3
Procesor	ASS CORE Plus 8.0. MHz
Pamięć RAM	4096 kB
Pamięć	1GB
Zasilanie DC:	8 - 18 V
Pobór mocy	4 W
Pobór prądu	2500 mA
Transfer danych	GPRS SMS
Wyświetlacz LCD	Mono 240x128 dots
Temperatura pracy	-20 do +50 st. C
Wymiary	15,0 x 13,0 x 3,0 cm
	Szer x Wys x Głęb

Moduł GPS:

Pasma częstotliwości	L1 (1575,42MHz)
Kanały	66 , 22 (Śledzenie)
Dokładność pozycji	bez pomocy 3,0 m z DGPS 2,5 m
Dokładność prędkości	bez pomocy 0,1 m / s z DGPS 0,05 m / s
Przyspieszenie Dokładność	bez pomocy 0,1 m / s ² z DGSP 0,05 m / s ²
Dokładność czasowa	<100 ns
Odzyskanie czas	<1 s
Czas pierwszej pozycji	Zimny start <35 s Ciepły start <35 s Gorący start <1 s

Wejścia analogowe:

Zakres napięcia:	0 - 3.3V
Rozdzielczość:	1024
Przetwornik:	10 Bit
Pomiary:	Poziom paliwa, temperatura, ciśnienie odległość, wysokość

Wejścia cyfrowe:

Zakres częstotliwości:	0.1 - 100 kHz
Rozdzielczość:	4 MHz
Zakres napięcia:	2 - 40V
Pomiary:	Obroty na minutę, prędkość, Common Rail

Moduł GSM:

Pasma:	900/ 1800 MHz
GPRS Multi-slot Class12,	1~12 konfiguracyjne
GPRS Mobile Station	Clasa B
Zgodne z	GSM Phase 2/2+
Clasa 4	2W @ 900 MHz
Clasa 1	1W @ 1800 MHz
Protokoły transmisyjne	PPP/ TCP/ UDP/ HTTP/ FTP/ SMTP

Moduł wagowy:

Maksymalna ilość czujników	8
Zakres pomiarowy	1 ~ 60 000 kg
Rozdzielczość pomiaru	8192 / 65535
Rozdzielczość masy	1 kg



Autoryzowany
dystrybutor i serwis
Gwarancyjny